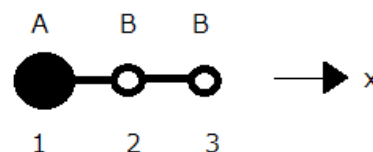


問 1. (微分方程式と行列)

下図のような直線分子 AB_2 に対し,分子軸(x 軸)内での振動のみを考える。A,B の質量を M,m とし,A-B,B-B 間のばね定数を k_1,k_2 とすると,運動方程式は以下ようになる。ただし, u_1,u_2,u_3 は平衡位置を原点とした時の,それぞれの原子の位置(変位)である。

$$\begin{cases} M \frac{d^2 u_1}{dt^2} = k_1(u_2 - u_1) \\ m \frac{d^2 u_2}{dt^2} = -k_1(u_2 - u_1) + k_2(u_3 - u_2) \\ m \frac{d^2 u_3}{dt^2} = -k_2(u_3 - u_2) \end{cases} \quad (1.1)$$



$k_1 = 1, k_2 = 2, M = 1/2, m = 1$ の場合に,この運動方程式(1.1)を満たす解 $u_1(t), u_2(t), u_3(t)$ を求めよ。

(1)ベクトル $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix}$ を用いて,式(1.1)を $\frac{d^2}{dt^2} \mathbf{u} = \mathbf{A}\mathbf{u}$ (1.2)の形で示せ(\mathbf{A} は行列)。

(2)上で求めた行列 \mathbf{A} を対角化せよ。ここで,対角化とは,ある正方行列 \mathbf{Q} を用いて,

$$\mathbf{Q}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{Q} = \begin{pmatrix} a_1 & 0 & 0 \\ 0 & a_2 & 0 \\ 0 & 0 & a_3 \end{pmatrix} \text{ とすることである。なお,解答において } \mathbf{Q}^{-1} \text{ は求める必要がなく,}$$

\mathbf{Q} および $\mathbf{Q}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{Q}$ のみを求めればよい。

(3)式(1.2)において,新たにベクトル \mathbf{v} を導入して $\mathbf{u}=\mathbf{Q}\mathbf{v}$ の置き換えを行い,左から \mathbf{Q}^{-1} をかけることによって \mathbf{v} に対する微分方程式を導け。なお,(3)-(5)の解答においては,具体的な値を使わずに, a_1, a_2, a_3 を用いたり, $\mathbf{Q}=(x_1, x_2, x_3)$ (x_i は 3次元の縦ベクトル)とおいたりしてもかまわない。

(4)(3)で導いた方程式を解いて, $\mathbf{v}(t)$ を求めよ。

(5)(4)で求めた $\mathbf{v}(t)$ から,最終的な解 $\mathbf{u}(t)$ を求めよ。

問 2. (多変数関数の積分)

$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(x^2+y^2)} dx dy$ を求めよ。

(1) $x = \cos \theta, y = \sin \theta$ と変換した場合のヤコビアン $\frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \theta)} = \begin{vmatrix} \partial x / \partial r & \partial x / \partial \theta \\ \partial y / \partial r & \partial y / \partial \theta \end{vmatrix}$ を求めよ。

(2) $\iint f(x, y) dx dy = \iint f(x(r, \theta), y(r, \theta)) \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \theta)} \right| dr d\theta$ を用いて, $\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(x^2+y^2)} dx dy$ を

$\int_{\theta_1}^{\theta_2} \int_{r_1}^{r_2} g(r, \theta) dr d\theta$ の形に変換せよ。なお, $\left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \theta)} \right|$ はヤコビアンの絶対値を意味する。

(3)(2)の積分を実行せよ。

問 3. (フーリエ展開)

$F(x)$ は周期 2π をもつ周期的関数であり, $-\pi \leq x < \pi$ の範囲で

$$F(x) = -1 \quad (-\pi \leq x < 0)$$

$$F(x) = 1 \quad (0 \leq x < \pi)$$

と表せるとする。この関数をフーリエ展開せよ。必要ならば以下と手順に従ってもよい。

(1) 1次元の運動量演算子 $p_x = -i \frac{d}{dx}$ の固有値と固有関数を求めよ。

つまり, $p_x f(x) = q f(x)$ となるような q (固有値) と $f(x)$ (固有関数) を求めればよい。

(2) $f(x) = f(x+l)$ という周期境界条件と, $\int_{-1/2}^{1/2} f_n^*(x) f_n(x) dx = 1$ という規格化条件を満たす

ような q と $f(x)$ の組み合わせ $\{q_n, f_n(x)\}$ を求めよ。 ($f^*(x)$ は $f(x)$ の複素共役を意味する)。

(3) p_x はエルミート演算子なので, (2)の周期境界条件を満たす任意の関数 $F(x)$ は(2)で求めた固有関数の組 $f_n(x)$ を用いて, 以下のように展開できる。

$$F(x) = \sum_n c_n f_n(x) \quad (3.1) \quad \text{ただし, } c_n = \int_{-1/2}^{1/2} f_n^*(x) F(x) dx \quad (3.2)$$

これを用いて, $F(x) (-\pi \leq x < \pi)$ を(3.1)の形であらわせ。

問 4. (計算問題)

(1) 内部エネルギー U の全微分は $dU = TdS - PdV$ と書ける。一方,

$$dU = \left(\frac{\partial U}{\partial S} \right)_V dS - \left(\frac{\partial U}{\partial V} \right)_S dV \text{ なので, これらを比べることで } T = \left(\frac{\partial H}{\partial S} \right)_P, V = \left(\frac{\partial H}{\partial P} \right)_S \text{ を示}$$

せ。同様にエンタルピー: $H = U + PV$ を用いて, $T = \left(\frac{\partial H}{\partial S} \right)_P, V = \left(\frac{\partial H}{\partial P} \right)_S$ を示せ。

(2) 極座標 (r, θ, ϕ) は直交座標 (x, y, z) と以下の関係にある。

$$x = r \sin \theta \cos \phi, y = r \sin \theta \sin \phi, z = r \cos \theta$$

この時, $\frac{\partial r}{\partial y}$ および $\frac{\partial r}{\partial z}$ を求めよ。

(3) 微分方程式 $\frac{d^2x}{dt^2} + 6\frac{dx}{dt} + 9x = 0$ の一般解を求めよ。その際, 必要ならば解を $x(t) = e^{\lambda t}$ と

予想したり, $x(t) = te^{\lambda t}$ が解になっているかどうかを調べてみたりしてもよい。

(4) $2x^2 + 6xy + 2y^2$ 上で原点に最も近い点と, その原点からの距離を求めよ。その際, 以下に示すラグランジェの未定係数法を用いてもよい。

条件 $g_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0, \dots, g_m(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0$ のもとで,

$f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ の極致を求めるには,

$F = f(x_1, x_2, \dots, x_n) - \lambda g_1(x_1, x_2, \dots, x_n) - \dots - \lambda_m g_m(x_1, x_2, \dots, x_n)$ とおいて,

$\frac{\partial F}{\partial x_1} = \frac{\partial F}{\partial x_2} = \dots = \frac{\partial F}{\partial x_n} = 0$ を解けばよい。

(5) $\int_C \mathbf{r} \times d\mathbf{r}$ (経路 C は xy 平面上における半径 a の円を左回りに一周) を求めよ。

なお, $d\mathbf{r} = \mathbf{i}dx + \mathbf{j}dy + \mathbf{k}dz$ である ($\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ はそれぞれ x, y, z 方向の単位ベクトル)。

また, 経路 C は媒介変数 t ($0 \leq t \leq 2\pi$) を用いると $x = a \cos t, y = a \sin t, z = 0$ とかけ,

$dx = \frac{dx}{dt} dt$ などのように変換できる。

(6) $\mathbf{F} = y\mathbf{i} + z\mathbf{j} + x\mathbf{k}$ に対して $\text{div}\mathbf{F} (= \nabla \cdot \mathbf{F}), \text{rot}\mathbf{F} (= \nabla \times \mathbf{F})$ を求めよ。

なお, $\nabla = \mathbf{i} \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{j} \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{k} \frac{\partial}{\partial z}$ である。

(7) $f(x) = \exp(tx)$ を $x = 0$ のまわりで x のべき級数に展開せよ。

なお, 以下に示すテーラー展開の式を用いてもよい。

$$f(x) = f(x_0) + (x - x_0) \cdot \left. \frac{df(x)}{dx} \right|_{x=x_0} + \frac{1}{2!} (x - x_0)^2 \cdot \left. \frac{d^2 f(x)}{dx^2} \right|_{x=x_0} + \dots$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (x - x_0)^n \left. \frac{d^n f(x)}{dx^n} \right|_{x=x_0}$$